

ENGLISH

Instructions translated from Italian

1 - Warnings

Caution! The photocells do not constitute active safety devices. They are only auxiliary safety devices. Although constructed for maximum reliability, in extreme conditions they may malfunction or fail, and this may not be immediately evident. For this reason, and as a matter of good practice, observe the following warnings: - Transit can only occur if the gate or garage door is fully open and at a standstill. - TRANSPORT IS STRICTLY FORBIDDEN while the gate or garage door is closing or is about to close. - If you notice any sign of malfunction, immediately shut off power to the automation and use the manual mode only (refer to the automation's instruction manual). Immediately contact a person qualified to respect and repair the device.

- Nice declines all liability for damage or injury resulting from improper use of the product and any other use not specified in this manual.
- All packaging materials must be disposed of in accordance with local regulations.
- The device must not be immersed in water or any other liquid substance. If liquid substances penetrate inside the device, disconnect the power supply immediately and contact the Nice customer service; using the device in these conditions could be dangerous.
- Do not keep the device near heat sources or expose it to open flames; these actions could damage the device and cause malfunctions, fire hazards or other dangers.

2 - Description and intended use

The EPMOW devices are presence sensors for gate automations (type D according to the EN 12453 standard); they allow for detecting obstacles along the optical axis between the transmitter (TX) and the receiver (RX); each of them is powered by a CR123 lithium battery. The EPMOW devices are equipped with the **Solemyo Air Net System** radio technology of the Nice range, which allows for communicating with the control unit in wireless mode. A single control unit can be used to connect multiple pairs of EPMOW photocells, and each pair can be associated with a desired function among those available. They only work if the control unit with which they must be paired contains the IBW radio interface of the Nice range (also refer to the respective instruction manual).

3 - Operating principle

When its battery is inserted, the EPMOW device begins searching for an IBW radio interface to link up with (see **Table 2** "Search for radio interface"); if it finds a radio interface with which it was associated previously, it enters the **Standby** mode. - If it finds a radio interface in the listen status, it switches to the **Programming** mode. In this case, it maintains this mode until the entire system has been acquired before entering the **Standby** mode.

4 - Addressing and programming

For the control unit to correctly detect the EPMOW devices, these must be addressed through appropriate jumpers according to **Table 1** and depending on how they are positioned in the system (**Figures 7, 8, 9**); to be carried out on both the TX and RX in the same manner).

Each pair of photocells must have a different function than that assigned to other pairs of photocells. Refer to the instruction manual of the IBW and of the control unit to carry out all the activities related to programming and testing of the EPMOW.

5 - Installation

Reception can be influenced by several factors: the position of the devices and their proximity to systems lacking interference suppressors; other transmitters within the same frequency ranges; weather conditions. Do not mount the universal receiver near the ground or large-size metal objects. The maximum length of any connection cables must not exceed 3 m. Contact the Nice technical assistance service in case of malfunctions.

1. Remove the front glass, detach the upper casing of the photocell then the internal casing (**Phase 01 - Fig. 1**).
2. Choose the place and position of installation: height between 40 cm and 60 cm above the ground. The TX and RX elements must be placed on opposite sides and pointing to one another (the maximum allowed misalignment is 5°); for improved radio transmission/reception, avoid positioning them inside niches.
3. Perform the addressing procedure: position the jumpers depending on the desired function, see **Table 1**.
4. If the system includes them, install the other wireless devices.
5. Creation of a new system:
 - a) Reset the IBW or make sure that it does not contain stored devices: - press button **P** (**Fig. 4**) until the red LED lights up steady and then release the button
 - confirm with a single touch of button **P**
 - wait for the LED to emit five red flashes to confirm the reset
 - b) Press button **P** until the green LED lights up steady (listen status).
 - c) Insert the battery in every EPMOW; a beep of the IBW will confirm its recognition; the EPMOW will enter the programming phase signalling this status.
 - d) In this phase it is possible to acquire the other relevant wireless devices (flashing or sensitive edges): ensure that they do not contain a previously stored IBW then reset the device (consult the IBW instruction manual).

- Confirm memorisation of the system with a single touch of button **P** of the IBW; the LEDs of each EPMOW will switch off if acquired correctly.
- A periodic beep of the IBW will signal the end of the scan the BlueBus devices (from the control unit or Oview programmer).

Photocells functions	FOTO	FOTO II	FOTO I	FOTO I II	FOTO 2	FOTO 2 II	FOTO 3
Jumpers positions							

Photocell status	LED status	Meaning
Search for radio interface	5 flashes every 3 seconds of the side LEDs (D and E - Fig. 3)	Search for radio interface module
Programming	Alternate flashing of the side LEDs (D and E - Fig. 3)	Programming phase
Standby	LEDs off	Normal condition
RX photocell manoeuvre	Top LED (C - Fig. 3) flashes every 15 seconds	Low battery
	Left-hand LED (E - Fig. 3) steady red	Signals the manoeuvre status
	Right-hand LED (D - Fig. 3) flickering red	Signals the manoeuvre status with weak radio coverage
	Right-hand LED (D - Fig. 3) periodically emits a double flash	Presence of the optical signal (alignment with TX)
TX photocell manoeuvre	Right-hand LED (D - Fig. 3) off, Top LED (C - Fig. 3) flashing	No optical signal (obstacle detected or misalignment)
	Right-hand LED (D - Fig. 3) off, Top LED (C - Fig. 3) steady red	Low battery
	Right-hand LED (D - Fig. 3) off, Top LED (C - Fig. 3) flickering	Flat battery / no optical signal
	Side LEDs (D and E - Fig. 3) steady red	Signals the manoeuvre status
	Left-hand LED (E - Fig. 3) flickering red	Signals the manoeuvre status with weak radio coverage
	Top LED (C - Fig. 3) flashing	Low battery

ITALIANO

Istruzioni originali

1 - Avvertenze

Attenzione! - Le fotocellule non sono un dispositivo di sicurezza ma soltanto un dispositivo ausiliario alla sicurezza. Nonostante siano costruite per la massima affidabilità, in situazioni estreme possono avere malfunzionamenti o guasti e il problema potrebbe non essere subito evidente. Per questo motivo, è comunque buona regola, rispettare le seguenti avvertenze: - Il transito attraverso il varco è consentito solo se il cancello o il portone da garage è completamente aperto e fermo. - È ASSOLUTAMENTE VIETATO transitarvi mentre il cancello o la porta da garage si sta chiudendo o si prevede che la chiusura sia imminente. - Se si verificano segni di malfunzionamento togliere immediatamente l'alimentazione all'automazione; eventualmente utilizzarla in modo esclusivamente manuale facendo riferimento al suo manuale istruzioni. Quindi chiamare immediatamente il personale abilitato per il controllo e l'eventuale riparazione.

- Nice non risponde dei danni risultanti da un uso improprio del prodotto; diverso da quanto previsto nel presente manuale.
- Il materiale dell'imballaggio deve essere smaltito nel pieno rispetto della normativa locale.
- Evitare che il dispositivo possa venire immerso in acqua o altre sostanze liquide. Qualora sostanze liquide siano penetrate all'interno del dispositivo, scollegare immediatamente l'alimentazione elettrica e rivolgersi al servizio assistenza Nice; l'uso del dispositivo in tali condizioni può causare situazioni di pericolo.
- Non tenere il dispositivo vicino a fonti di calore né esporlo a fiamme; tali azioni possono danneggiarlo ed essere causa di malfunzionamenti, incendio o situazioni di pericolo.

2 - Descrizione e destinazione d'uso

EPMOW sono rilevatori di presenza per automatismi di cancelli (tipo D secondo norma EN 12453); consentono di rilevare ostacoli che si trovano sull'asse ottico tra trasmettitore (TX) e ricevitore (RX); ognuno di questi, è alimentato da una batteria al litio CR123. EPMOW sono dotati della tecnologia radio **Solemyo Air Net System** della linea Nice, che permette di comunicare con la centrale di comando in modo "wireless". Su una stessa centrale è possibile collegare più coppie di fotocellule EPMOW e ad ogni coppia può essere assegnata una funzionalità desiderata tra quelle disponibili. Funzionano solo se nella centrale di comando a cui devono essere abbinati è presente l'interfaccia radio IBW della linea Nice (fare riferimento anche al rispettivo manuale d'istruzione).

3 - Principio di funzionamento

Quando viene inserita la batteria, EPMOW inizia la ricerca di un interfaccia

- a) The beep terminates at the end of the scan, then with a single touch of button **P** of the IBW activate the "system test" procedure.
- b) In the test mode, verify the correct operation of the EPMOW with the optical alignment of the TX and RX devices on the basis of the signals emitted during the manoeuvre (see **Table 2**); moreover, verify the coverage signal: if the LED is weak, use the coating head containing the optical system to optimise the alignment. If this situation persists throughout the entire manoeuvre, the position of the antennas must be optimised (in particular of the IBW - consult the relevant manual).
- c) Exit the test mode with a single touch of button **P** of the IBW.

06. Fasten all the elements permanently (**Phase 02 - Fig. 1**) and verify the alignment between TX and RX (**Fig. 5**).

07. Close the EPMOW device again (**Phase 03 - Fig. 1**).

6 - Testing

Caution: after adding or replacing any photocells, the entire automation system must be re-tested according to the instructions provided in the respective manuals.

- **Verification of optical alignment:** run the "operation test" from the IBW, consult the respective manual. The optical alignment between TX and RX must also be verified on the basis of the signals emitted during the manoeuvre; see **Table 2**.
- **Verification of radio coverage:** to verify the level of radio reception of the photocells, consult the IBW instruction manual in addition to the TX and TX LED signal described in **Table 2**; radio coverage should be checked throughout the automation's manoeuvre.
- **Verification of correct obstacle detection:** the check must be performed by means of a 700x300x200 mm test parallelepiped with 3 matt of glossy white and 3 glossy white or mirrored sides, in accordance with the EN 12445 standard (**Fig. 6**).

7 - Maintenance

Service the photocells at least every 6 months as follows:

01. Unlock the motor as described in the instruction manual to prevent involuntary activation of the automation system during maintenance.
02. Check for damp, oxidation and foreign bodies (such as insects), and remove them if present. In case of doubts, replace the device.
03. Clean the external housing - specifically the lenses and glass panels - with a slightly damp, soft cloth. Do not use alcohol, benzene, abrasive or other cleaning products; these can affect the polished surfaces and compromise the operation of the photocells.
04. Perform the operational test described in the section, "Testing".
05. The product is designed to work for at least 10 years under normal conditions; after this time, more frequent maintenance is recommended.
06. Check for the flat battery signal; in such case, the battery must be replaced (**Chap. 8 - Fig. 1**).

8 - Battery replacement

Warning: For an average use of roughly 10 daily manoeuvres, the batteries should be replaced annually.

The TX and RX batteries are of the CR123 lithium type. To access the battery compartment, refer to **Fig. 1**; observe the following warnings when replacing the batteries: - insert the new batteries by matching the polarities; - when inserting the batteries make sure that the LEDs flash and check their meaning in the manual of the automation to which the EPMOW devices are connected.

9 - Disposal

This product is an integral part of the automation system and must therefore be disposed of together with it, in the same manner described in the automation's instruction manual.

10 - Technical specifications

Please note: the technical features refer to an ambient temperature of 20°C. Nice S.p.A. reserves the right to modify its products without altering their intended use and essential functions.

- **Power supply:** 3V DC, with 1293 lithium battery. ■ **Battery life:** over one year with 10 manoeuvres a day. ■ **Radio communication:** two-way on 7 channels in the (863.5 MHz - 869.8 MHz) band. ■ **Radio protocol:** high-security; compatible with the Solemyo Air Net System radio technology of the Nice range. ■ **Effective range:** 20 m. ■ **Maximum radio range (in optimal conditions):** 40 m. ■ **Protection rating:** IP 44. ■ **Operating temperature:** -20°C ... +55°C ■ **Dimensions:** 105 x 50 x 40 mm ■ **Weight:** 200 g (TX + RX).

Note: The range of receiver-transmitter devices may be affected by other devices operating in the vicinity and at the same frequency (e.g. wireless headsets, alarm systems, etc.) which can cause interferences in the system. In the event of continual and strong interference, the manufacturer cannot guarantee the effective range of its devices.

2) Premere il tasto P dell'IBW fino all'accensione del led verde (foto 1) (ad esempio, insetti), ed eliminarne la presenza. In caso di dubbi sostituire il dispositivo.

c) Inserire la batteria ad ogni EPMOW, un beep dell'IBW ne conferma il riconoscimento; EPMOW entrerà in fase di programmazione segnalando tale stato.

d) In questa fase è possibile acquisire gli altri dispositivi wireless previsti (lampadine o bordi sensibili); è necessario assicurarsi che non contengano un IBW memorizzato in precedenza e quindi, eseguire un reset del dispositivo vedendo il manuale d'istruzione IBW.

e) Confermare la memorizzazione dell'impianto con un click sul tasto P dell'IBW; i led di ogni EPMOW si spegneranno se acquisite correttamente.

f) Un beep periodico dell'IBW ricorda di effettuare una scansione del dispositivo BlueBus (dalla centrale di comando o dal programmatore Oview).

g) Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

6 - Collaudo

Attenzione: dopo aver aggiunto o sostituito delle fotocellule è necessario eseguire nuovamente il collaudo dell'intera automazione secondo quanto previsto nei rispettivi manuali.

• **Verifica dell'allineamento ottico:** eseguire la procedura di "test verifica" prevista da IBW, vedere il rispettivo manuale. È possibile anche verificare l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra, vedere **Tabella 2**.

• **Verifica della copertura radio:** per verificare il livello di ricezione radio delle fotocellule, vedere il manuale d'istruzione di IBW e anche la segnalazione dei led di RX e TX descritta nella **Tabella 2**; si raccomanda la verifica della copertura radio sulla manovra dell'automatismo.

• **Verifica della corretta rilevazione dell'ostacolo:** la verifica va eseguita con il parallelepipedo di test 700 x 300 x 200 mm con 3 lati neri opaco e 3 lati bianco lucido oppure a specchio come previsto dalla norma EN 12445 (**Fig. 6**).

7 - Manutenzione

Eseguire la manutenzione delle fotocellule almeno ogni 6 mesi, effettuando le seguenti operazioni:

01. Sbloccare il motore come descritto nel suo manuale istruzioni per impedire l'azionamento involontario dell'automazione durante la manutenzione.

02. Controllare la presenza di umidità, ossidazioni e corpi estranei (ad esempio, insetti), ed eliminarne la presenza. In caso di dubbi sostituire l'intero dispositivo.

03. Pulire l'involucro esterno, - in particolare, le lenti e i vetri, - utilizzando un panno morbido leggermente umido. Non usare sostanze detersive a base di alcool, benzina, abrasivi o simili; questi possono opacizzare le superfici lucide e pregiudicare il funzionamento della fotocellula.

04. Eseguire il controllo funzionale come descritto nel capitolo "Collaudo".

05. Il prodotto è progettato per funzionare almeno 10 anni in condizioni normali; trascorso questo periodo si consiglia di intensificare la frequenza degli interventi di manutenzione.

06. Verificare eventuale segnalazione di batteria scarica; in tal caso provvedere alla sostituzione (**cap. 8 - Fig. 1**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

08. Al termine della scansione il beep termina, quindi eseguire una manovra e con un click sul tasto P dell'IBW attivare la procedura di "test impianto".

h) In modalità test, verificare il corretto funzionamento delle EPMOW con l'allineamento ottico tra TX e RX in base alle segnalazioni emesse durante la manovra (vedere **Tabella 2**); inoltre, verificare la segnalazione di copertura: se è scarsa, sfruttare la testina ruotante contenente il sistema ottico per ottimizzare l'allineamento. In caso persista per l'intera manovra, è necessario verificare la posizione delle antenne (in particolare di IBW - vedere rispettivo manuale).

i) Uscire dalla modalità di test con un click sul tasto P dell'IBW.

06. Fissare tutto definitivamente (**fase 02 - fig. 1**) verificando l'allineamento tra TX e RX (**Fig. 5**).

07. Richiudere EPMOW (**fase 03 - fig. 1**).

2) Premere il tasto P dell'IBW fino all'accensione del led verde (foto 1) (ad esempio, insetti), ed eliminarne la presenza. In caso di dubbi sostituire l'intero dispositivo.

c) Inserire la

